

Opis przedmiotu zamówienia

Dostawa: „**Podnośnik Nożycowy samojezdny z napędem silnikowym**” – model: **Zoomlion ZS0407 DC-Li lub równoważnego odpowiednika**, do budynku CSU, CI przy ul. Traugutta w ramach realizacji inwestycji pt. "Zakup specjalistycznego wyposażenia dla Akademii Sztuk Pięknych im. Eugeniusza Gepperta we Wrocławiu"

Przedmiotem zamówienia jest dostawa: Kompletnego, sprawnego, posiadającego deklarację zgodności CE, fabrycznie nowego urządzenia Transportu Bliskiego: Podnośnik nożycowy, samojezdny z napędem, zwanego także jako: Podest ruchomy przejezdny wolnobieżny.

1. Wymagane parametry:

Lp.	Parametr	Wartość
1	Wysokość robocza	6,5 m
2	Wysokość platformy w pozycji rozłożonej	4,5 m
3	Wysokość platformy w pozycji złożonej	0,95 m
4	Długość platformy	1,29 m
5	Wysunięcie platformy	0,95 m
6	Całkowita wysokość w pozycji rozłożonej	2,05 m
7	Całkowita wysokość w pozycji złożonej	1,7 m
8	Długość maszyny	1,44 m
9	Szerokość maszyny	0,76 m
10	Rozstaw osi	1,05 m
11	Prześwit w pozycji złożonej	0,06 m
12	Prześwit w pozycji rozłożonej	0,017
13	Dopuszczalna liczba osób na platformie	2
14	Maksymalny udźwig platformy	240 kg
15	Prędkość jazdy w pozycji złożonej	4 km / h
16	Prędkość jazdy w pozycji rozłożonej	0,8 km / h
17	Zdolność jazdy po wzniesieniu	30%
18	Promień skrętu – wewnętrzny / zewnętrzny	0,4/1,6 m
19	Maksymalne nachylenie (poziome / pionowe)	1,5° / 3°
20	Prędkość podnoszenia / opuszczania	23 / 25 sec.
21	Sterowanie	proporcjonalne
22	Źródło zasilania w technologii Li-Ion lub LiFePo4 24V	Powyżej 100 Ah
23	Waga całkowita	Do 1000 kg
24	Wymagany zakres pracy w temperaturze	0 / 40 °C
25	Czas pracy urządzenia na pełnym naładowaniu akumulatora	~ 8 h

2. Specyfikacja:

- System automatycznego hamowania.
- Możliwość jazdy przy pełnej wysokości.
- Regulacja proporcjonalna.
- Układ zjazdu awaryjnego.
- Licznik motogodzin.
- Alarm wszystkich ruchów.

- Przycisk zatrzymania awaryjnego.
- Wysuwana platforma (tzw. Balkon).
- Składane poręcze.
- Diagnostyka pokładowa.
- Układ ochrony ładowania.
- Światło ostrzegawcze tzw. „Kogut”
- Układ ochrony przed przechyleniem.
- Podpórka do konserwacji nożyc.
- Samozamykająca się brama wjazdowa.
- Aktywny system ochrony przed wybojami.
- Kieszenie do podnoszenia wózkiem widłowym.
- Światła robocze na platformie.
- Czujnik obciążenia.
- Zasilanie prądem zmiennym (AC) doprowadzone do platformy.
- Sygnał dźwiękowy.
- Wbudowany układ ładowania akumulatorów, kompatybilny z siecią 230V AC 50Hz / 24V – 15A
- Akumulator trakcyjny w technologii Li-Ion lub LiFePo4 z zintegrowanym systemem BMS.
- Napęd silnikowy, elektryczny na dwa koła.
- Koła pełne, lane, szare, niebrudzące, dostosowane do pracy z posadzkami przemysłowymi.

3. Wymagana dokumentacja, zgodność z aktualnym stanem prawnym

- Dokumentacja techniczno ruchowa w języku polskim w wersji papierowej i elektronicznej.
- Deklaracja zgodności w wersji papierowej i elektronicznej.
- Przytwierdzona tabliczka w widocznym miejscu z znakiem „CE” do urządzenia.
- Przytwierdzona tabliczka znamionowa w widocznym miejscu do urządzenia.
- Dokumentacja zgodna z wymogami § 58 rozporządzenia MG z dnia 21 października 2008 w sprawie zasadniczych wymagań dla maszyn.
- Dokumentacja zgodna z wymogami § 50 rozporządzenia MG z dnia 20 grudnia 2005 w sprawie zasadniczych wymagań dla maszyn i elementów bezpieczeństwa oraz deklaracja zgodności WE.